

## 142. Sur les équations $-\frac{d^2}{dt^2}u + t^\alpha Au = f, \alpha \geq 0$

Par Tadato MATSUZAWA

Institut Mathématique Faculté des Sciences Université de Nagoya

(Comm. by Kinjirô KUNUGI, M. J. A., June 12, 1970)

**§0. Introduction.** Nous démontrons dans le §2 la régularité des solutions faibles du problème au bord pour les équations à coefficients opérationnels dégénérés :

$$Lu = -\frac{d^2}{dt^2}u + t^\alpha Au = f, \quad \alpha \geq 0,$$

$A$  auto-adjoint, positif dans un espace hilbertien.

Nous poursuivons le raisonnement adopté dans [7] au lieu de la régularisation elliptique (cf. [1]). Les résultats dans [1] concernant les espaces avec poids (préparés dans le §1) y sont importants. Dans le §3, nous notons que les résultats principaux dans [1] et [7] sont obtenus comme applications du Théorème 2.5.

**§1. Espaces avec poids.** Utilisons les notations dans [5]. Soit  $Y$  un espace de Hilbert. On désigne par  $L^2(0, T; Y)$  les (classes de) fonctions  $t \mapsto f(t)$  de carré intégrable sur  $[0, T]$  à valeurs dans  $Y$ . Muni de la norme

$$(1.1) \quad \left( \int_0^T \|f(t)\|_Y^2 dt \right)^{1/2} = \|f\|_{L^2(0, T; Y)},$$

$L^2(0, T; Y)$  est un espace de Hilbert. On désigne par  $H^m(0, T; Y)$  les (classes de) fonctions  $f$  telles que  $f, \dots, D_t^m f \in L^2(0, T; Y)$ , où  $D_t^m f$  désigne la dérivée (d'ordre  $m$ ) de  $f$  au sens des distributions sur  $]0, T[$  à valeurs dans  $Y$ . On le munit de la norme

$$(1.2) \quad \|f\|_{H^m(0, T; Y)} = (\|f\|_{L^2(0, T; Y)}^2 + \dots + \|D_t^m f\|_{L^2(0, T; Y)}^2)^{1/2}.$$

Soit maintenant  $A$  un opérateur non borné dans  $Y$ , auto-adjoint, positif de domaine  $D(A)$ . Soit  $\alpha$  réel, on considère l'espace de Hilbert  $W^m(\alpha, \theta)$  comme suit :

$$W^m(\alpha, \theta) = \{u \mid u \in H^m(0, T; Y), t^\alpha u \in L^2(0, T; D(A^\theta))\},$$

muni de la norme

$$(1.3) \quad \|u\|_{W^m(\alpha, \theta)} = (\|u\|_{H^m(0, T; Y)}^2 + \|t^\alpha u\|_{L^2(0, T; D(A^\theta))}^2)^{1/2}.$$

**Théorème 1.1** (cf. [1], [3], [6]). *Supposons  $-\frac{1}{2} < \alpha$ . L'application*

*$u \mapsto D_t^j u(0)$ , ( $j=0, \dots, m-1$ ) est linéaire, continue et surjective de  $W^m(\alpha, 1)$  dans  $D(A^{(2m-2j-1)/2(\alpha+m)})$ .*

Désignons par  $\dot{W}^m(\alpha, \theta)$  les  $u$  appartenant à  $W^m(\alpha, \theta)$  telles que

$$u(0) = \dots = D_t^{m-1}u(0) = u(T) = \dots = D_t^{m-1}u(T) = 0.$$

**Théorème 1.2** (cf. [1]). *Soit  $s \geq 0$ . Pour tout nombre réel  $\alpha$ , tout entier  $m$  positif et tout  $\beta$ ,  $-m \leq \beta \leq \alpha$ , nous avons l'inclusion algébrique et topologique*

$$\dot{W}^m(\alpha, s) \subset \dot{W}^m\left(\beta, s \cdot \frac{\beta+m}{\alpha+m}\right).$$

Dans le cas  $\alpha = -m$  on remplace  $\frac{\beta+m}{\alpha+m}$  par 1.

§2. Les équations  $-D_t^2 u + t^\alpha \Delta u = f$ .

Dans la suite, supposons que  $\alpha \geq 0$ .

Soient  $Y$  et  $A$  comme dans le §1. Posons

$$\dot{V} = \dot{W}^1\left(\frac{\alpha}{2}, \frac{1}{2}\right).$$

On munit  $\dot{V}$  à nouveau de la norme :

$$(2.1) \quad \|u\|_{\dot{V}} = (\|D_t u\|_{L^2(0, T; Y)}^2 + \|t^{\alpha/2} A^{1/2} u\|_{L^2(0, T; Y)}^2)^{1/2},$$

et du produit scalaire :

$$(2.2) \quad E(u, v) = [D_t u, D_t v] + [t^{\alpha/2} A^{1/2} u, t^{\alpha/2} A^{1/2} v],$$

où  $[ \ , \ ]$  désigne le produit scalaire dans  $L^2(0, T; Y)$ .

**Définition 2.1.** *Soit  $f \in L^2(0, T; Y)$ . Nous appelons  $u \in \dot{V}$  une solution faible du problème au bord :*

$$(2.3) \quad Lu = -D_t^2 u + t^\alpha \Delta u = f \text{ dans } ]0, T[,$$

$$(2.4) \quad u(0) = u(T) = 0$$

si  $u$  vérifie

$$(2.5) \quad E(u, v) = [f, v], \quad v \in \dot{V}.$$

Comme la forme  $v \rightarrow [f, v]$  est continue sur  $\dot{V}$ , nous avons le théorème suivant par le Théorème de Riesz.

**Théorème 2.1.** *Soit  $f \in L^2(0, T; Y)$ . Il existe une solution faible  $u$  unique dans  $\dot{V}$  pour le problème au bord (2.3) et (2.4). On a l'inégalité*

$$(2.6) \quad \|u\|_{\dot{V}} \leq C \|f\|_{L^2(0, T; Y)}$$

La constante  $C$  ne dépend pas de  $f \in L^2(0, T; Y)$ .

<sup>1)</sup>Dans la suite, les  $C$  désignent des constantes diverses.

**Théorème 2.2.** *Soient  $f \in L^2(0, T; Y)$  et  $u \in \dot{V}$  la solution faible du problème au bord (2.3), (2.4). Nous avons  $A^{1/2(\alpha/2+1)}u \in \dot{V}$  et l'inégalité*

$$(2.7) \quad \|A^{1/2(\alpha/2+1)}u\|_{\dot{V}} \leq C \|f\|_{L^2(0, T; Y)}$$

La constante  $C$  ne dépend pas de  $f \in L^2(0, T; Y)$ .

**Démonstration.** Soit

$$A^\theta = \int_{\lambda_0}^{\infty} \lambda^\theta dE(\lambda), \quad \theta \geq 0 \text{ (cf. [10]).}$$

Pour  $f \in L^2(0, T; Y)$ , définissons  $f_\lambda(\lambda \geq \lambda_0)$  par

$$(2.8) \quad f_\lambda(t) = E(\lambda)f(t), \quad 0 \leq t \leq T.$$

On vérifie que

(2.9)  $f_\lambda(t) \in L^2(0, T; D(A^\theta)), \quad 0 \leq \theta < \infty,$

(2.10)  $\lim_{\lambda \rightarrow \infty} f_\lambda = f \text{ dans } L^2(0, T; Y).$

Ensuite, considérons le problème au bord (2.3) et (2.4) avec  $f = f_\lambda$ . Il existe la solution faible  $u_\lambda \in \dot{V}$  telle que

$$\|u_\lambda\|_{\dot{V}} \leq C \|f_\lambda\|_{L^2(0, T; Y)}$$

(Théorème 2.1). De plus, nous vérifions facilement que  $A^\theta u_\lambda \in \dot{V}, 0 \leq \theta < \infty$ . On a particulièrement  $t^\alpha A u_\lambda \in L^2(0, T; Y)$ .

Comme l'équation (2.3) s'écrit:  $-D_t^2 u_\lambda = -t^\alpha A u_\lambda + f_\lambda$ , il s'ensuit que  $u_\lambda \in W^2(\alpha, 1)$  et  $u_\lambda$  vérifie (2.3).

Prenons  $f = A^{1/2(\alpha/2+1)} f_\lambda, u = v = A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda$ , nous avons

$$\begin{aligned} \|A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda\|_{\dot{V}}^2 &= E(A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda, A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda) \\ &= [A^{1/2(\alpha/2+1)} f_\lambda, A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda] \\ &\leq C \|f_\lambda\|_{L^2(0, T; Y)} \cdot \|A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda\|_{\dot{V}}, \end{aligned}$$

où nous avons utilisé le Théorème 1.2 pour le cas  $\frac{\alpha}{2}, m=1, s=\frac{1}{2}, \beta=0$ . On en déduit que

$$\|A^{1/2(\alpha/2+1)} u_\lambda\|_{\dot{V}} \leq C \|f_\lambda\|_{L^2(0, T; Y)}.$$

En faisant tendre  $\lambda$  vers infini, on obtient (2.7).

C.Q.F.D.

**Théorème 2.3.** Soient  $f \in L^2(0, T; Y)$  et  $u \in \dot{V}$  comme ci-dessus.

Nous avons  $u \in \dot{W}^1\left(\frac{\alpha}{2} - 1, \frac{1}{2}\right)$  et en particulier, nous avons l'inégalité

(2.11)  $\|t^{\alpha/2-1} A^{1/2} u\|_{L^2(0, T; Y)} \leq C \|f\|_{L^2(0, T; Y)}.$

La constante  $C$  ne dépend pas de  $f$ .

**Démonstration.** Nous avons

$$\begin{aligned} \|t^{\alpha/2-1} A^{1/2} u\|_{L^2(0, T; Y)} &= \|t^{\alpha/2-1} A^{\alpha/2(\alpha/2+1)}, A^{1/2(\alpha/2+1)} u\|_{L^2(0, T; Y)} \\ &\leq C \|A^{1/2(\alpha/2+1)} u\|_{\dot{V}}, \end{aligned}$$

où nous avons utilisé le théorème 1.2 au cas  $\frac{\alpha}{2}, m=1, s=\frac{1}{2}, \beta=\frac{\alpha}{2} - 1$ .

Par l'inégalité (2.7), on obtient (2.11).

C.Q.F.D.

**Théorème 2.4.** Soient  $f \in L^2(0, T; Y)$  et  $u \in \dot{V}$  comme ci-dessus.

Nous avons  $t^{\alpha/2} A^{1/2} u \in \dot{V}$  et l'inégalité

(2.12)  $\|t^{\alpha/2} A^{1/2} u\|_{\dot{V}} \leq C \|f\|_{L^2(0, T; Y)}.$

La constante  $C$  ne dépend pas de  $f \in L^2(0, T; Y)$ ,

**Démonstration.** Soient  $f_\lambda$  et  $u_\lambda (\lambda \geq \lambda_0)$  comme ci-dessus. Comme dans la démonstration du Théorème 2.2, on a

$$t^{\alpha/2} A^{1/2} u_\lambda \in \dot{V}, \quad t^\alpha A u_\lambda \in L^2(0, T; Y),$$

et

$$L u_\lambda = -D_t^2 u_\lambda + t^\alpha A u_\lambda = f_\lambda \text{ dans } ]0, T[.$$

En notant que

$$L(t^{\alpha/2} A^{1/2} u_\lambda) = t^{\alpha/2} A^{1/2} f_\lambda + \frac{\alpha}{2} t^{\alpha/2-1} A^{1/2} D_t u_\lambda + \frac{\alpha}{2} \left(\frac{\alpha}{2} - 1\right) t^{\alpha/2-2} A^{1/2} u_\lambda,$$

on a

$$\begin{aligned} \|t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda\|_{\dot{V}}^2 &= [t^{\alpha/2}A^{1/2}f_\lambda, t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda] + \frac{\alpha}{2} [t^{\alpha/2-1}A^{1/2}D_t u_\lambda, t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda] \\ &\quad + \frac{\alpha}{2} \left( \frac{\alpha}{2} - 1 \right) [t^{\alpha/2-2}A^{1/2}u_\lambda, t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda]. \end{aligned}$$

Etudions les trois termes à droite :

$$\begin{aligned} |[t^{\alpha/2}A^{1/2}f_\lambda, t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda]| &\leq C \|f_\lambda\|_{L^2(0,T;Y)} \cdot \|t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda\|_{\dot{V}}. \\ |[t^{\alpha/2-1}A^{1/2}D_t u_\lambda, t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda]| \\ &= |[t^{\alpha/2}A^{1/2}D_t u_\lambda, t^{\alpha/2-1}A^{1/2}u_\lambda]| \\ &\leq |[D_t(t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda), t^{\alpha/2-1}A^{1/2}u_\lambda]| + \frac{\alpha}{2} |[t^{\alpha/2-1}A^{1/2}u_\lambda, t^{\alpha/2-1}A^{1/2}u_\lambda]| \\ &\leq C_1 \|t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda\|_{\dot{V}} \cdot \|f_\lambda\|_{L^2(0,T;Y)} + C_2 \|f_\lambda\|_{L^2(0,T;Y)}^2. \\ &\quad \text{(Théorème 2.3).} \\ [t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda, t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda] &= \|t^{\alpha/2-1}A^{1/2}u_\lambda\|_{L^2(0,T;Y)}^2 \leq C \|f_\lambda\|_{L^2(0,T;Y)}^2 \\ &\quad \text{(Théorème 2.3).} \end{aligned}$$

D'où il s'ensuit que

$$\|t^{\alpha/2}A^{1/2}u_\lambda\|_{\dot{V}} \leq C \|f_\lambda\|.$$

En faisant tendre  $\lambda$  vers infini, on a (2.12).

C.Q.F.D.

Par le Théorème 2.4, et (2.3) on a  $D_t^2 u \in L^2(0, T; Y)$  (donc  $u \in W^2(\alpha, 1)$ ) et compte tenu du Théorème 1.1 on obtient le

**Théorème 2.5.** Soient  $f \in L^2(0, T; Y)$ ,  $a_1 \in D(A^{3/2(\alpha+2)})$  et  $a_2 \in D(A^{3/4})$ . Il existe une solution  $u$  unique dans  $W^2(\alpha, 1)$  pour le problème au bord :

$$(2.3) \quad Lu = -D_t^2 u + t^\alpha Au = f \text{ dans } ]0, T[,$$

$$(2.4)' \quad u(0) = a_1, \quad u(T) = a_2.$$

L'application  $u \rightarrow (f, a_1, a_2)$  est linéaire, continue et surjective de  $W^2(\alpha, 1)$  dans  $L^2(0, T; Y) \times D(A^{3/2(\alpha+2)}) \times D(A^{3/4})$ . On a l'inégalité

$$(2.13) \quad \|u\|_{W^2(\alpha, 1)} \leq C \{ \|f\|_{L^2(0,T;Y)} + \|a_1\|_{D(A^{3/2(\alpha+2)})} + \|a_2\|_{D(A^{3/4})} \}.$$

### §3. Quelques applications et généralisations.

(i) Soit  $\Omega$  un domaine borné dans  $R^n$  de frontière assez régulière. Nous prenons  $Y = L^2(\Omega)$  et

$$A = - \sum_{1 \leq i, j \leq n} D_{x_j} (a_{ij}(x) D_{x_i}),$$

avec les hypothèses suivantes

$$\begin{aligned} a_{ij}, \text{ réels, } &\in C^\infty(\bar{\Omega}), \quad a_{ij} = a_{ji}, \quad 1 \leq i, j \leq n, \\ \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij}(x) \xi_i \xi_j &\geq C_0 |\xi|^2, \quad C_0 > 0, \quad \xi \in R^n, \text{ dans } \bar{\Omega}. \end{aligned}$$

Alors  $A$  est un opérateur auto-adjoint, positif de domaine

$$D(A) = \dot{H}^1(\Omega) \cap H^2(\Omega).$$

Donc, Théorème 4.2 dans [7] est obtenu comme dans le cas particulier du Théorème 2.5.

(ii) On peut étendre le résultat dans (i) pour l'équation

$$Lu = L_1^* L_1 u - t^\alpha \sum_{1 \leq i, j \leq n} D_{x_j} (a_{ij}(x, t) D_{x_i} u) = f,$$

où  $L_1 u = a(x, t) D_t u + b(x, t) u$ ,  $a(x, t)$ ,  $b(x, t) \in C^\infty(\bar{Q})$ ,  $a(x, t)$  ne s'annulant

pas sur  $\bar{Q}$ ,  $Q = \Omega \times ]0, T[$ ,  $a_{ij}(x, t)$  réels,  $\in C^\infty(\bar{Q})$ ,  $a_{ij}(x, t) = a_{ji}(x, t)$ ,  $1 \leq i, j \leq n$ , et

$$\sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij}(x, t) \xi_i \xi_j \geq C_0 |\xi|^2, C_0 > 0, \xi \in R^n, \text{ dans } \bar{Q}.$$

Donc, le Théorème II, 3 dans [1] est démontré à partir de ce résultat.

(iii) On peut démontrer l'analyticité des solutions des équations

$$u_{tt} + t^{2k} \sum_{1 \leq i, j \leq n} D_{x_j}(a_{ij}(x, t) D_{x_i} u) = f, \quad k = 0, 1, 2, \dots,$$

par la méthode adoptée dans [7], où les fonctions  $a_{ij}(x, t)$  sont analytiques dans  $Q = \Omega \times ]-T, T[$  avec les conditions d'ellipticité comme ci-dessus.

### Références

- [1] Baouendi Mohamed Salah: Sur une classe d'opérateurs elliptiques dégénérés. Bull. Soc. Math. France, **95**, 45-87 (1967).
- [2] Fujiwara, D.:  $L^p$ -theory for characterizing the domain of the fractional powers of  $-A$  in the half space. Jour. Fac. Sci. Univ. Tokyo, Sec. I, **15** (2), 169-177 (1968).
- [3] Lions, J. -L.: Théorème de trace et d'interpolation. I. Ann. Scuola norm. sup. Pisa, Serie 3, **13**, 389-403 (1959).
- [4] —: Espaces d'interpolation et domaine de puissances fractionnaires d'opérateurs. Jour. Math. Soc. Japan, **14**(2), 233-241 (1962).
- [5] Lions, J. -L., et Magenes, E.: Problèmes aux limites non homogènes et applications, Vol. I. Paris, Dunod (1968).
- [6] Lions, J. -L., et Peetre, J.: Sur une classe d'espaces d'interpolation. Institut des Hautes Etudes Scientifiques. Publ. Math., **19**, 5-68 (1964).
- [7] Matsuzawa, T.: Sur les équations  $u_{tt} + t^\alpha u_{xx} = f$  ( $\alpha \geq 0$ ) (à paraître dans Nagoya Math. Jour.).
- [8] —: Sur les équations  $u_t - t^\alpha u_{xx} = f$  ( $\alpha \geq 0$ ) (à paraître dans Nagoya Math. Jour.).
- [9] Nirenberg, L.: Remarks on strongly elliptic partial differential equations. Comm. Pure Appl. Math., **8**, 648-678 (1955).
- [10] Yoshida, K.: Functional analysis. Berlin, Springer Verlag (1965) (Grundlehren, 123).

