

# SUR LES TRANSFORMATIONS RÉVERSIBLES D'ÉLÉMENTS DE LIGNE.

PAR

ALEXANDRE OSTROWSKI

à BÂLE.

## Table des matières.

	Page
Introduction. Notations et énoncés des théorèmes . . . . .	151
§ 1. Les théorèmes I et II . . . . .	166
§ 2. Les $t_\lambda$ et $u_\lambda$ . . . . .	168
§ 3. Le cas $k = \frac{n}{2}$ . . . . .	170
§ 4. Le cas $k < \frac{n}{2}$ . . . . .	172
§ 5. Exemples et remarques additionnelles . . . . .	176

## Introduction. Notations et énoncés des théorèmes.

1. Soient, pour  $n > 1$ ,  $x_1, \dots, x_n$  les  $n$  coordonnées d'un point général de l'espace  $S$ ,  $p_1, \dots, p_n$  leurs dérivées par rapport à un paramètre  $\tau$ . Alors, les  $2n$  grandeurs  $x_\nu, p_\nu$  sont les coordonnées d'un élément de ligne dans  $S$ , les  $p_\nu$  sont en particulier les *coordonnées* (homogènes) *de direction*.

Dans le présent mémoire nous considérons les transformations

$$(I) \quad y_\nu = y_\nu(x_1, \dots, x_n, p_1, \dots, p_n), \quad \nu = 1, \dots, n,$$

où les  $y_\nu$  sont homogènes de dimension 0 en  $p_1, \dots, p_n$ , jouissant de la propriété suivante: